

電磁気学3 期末試験 2011年7月26日 8:45~10:15

(裏面もあるので注意)

[1] 電磁場と N 個の荷電粒子が相互作用している系を、特殊相対性理論の範囲で考える。

- (1) 系の作用を書け。
- (2) 作用の形はどのような原理で決まるか。
- (3) 最小作用の原理から粒子の運動方程式を導け。
- (4) 最小作用の原理から Maxwell 方程式を導け。

[2] Lorentz 不変な理論における対称なエネルギー・運動量テンソルを $T^{\mu\nu}(x)$ とする。複合粒子等の一般に拡がりをもった物体について以下に答えよ。 $\partial_\mu T^{\mu\nu} = 0$, $T^{\mu\nu} = T^{\nu\mu}$ は仮定してよい。

- (1) 物体のエネルギー・運動量は $T^{\mu\nu}$ を用いてどのように定義されるか。それは4元ベクトルであり、物体が孤立しているかぎり保存することを示せ。
- (2) $T^{\mu\nu}$ を用いて物体の”重心”を定義し、物体が孤立しているかぎりそれは等速直線運動することを示せ。
- (3) 物体の重心の速度を \mathbf{v} とすると、エネルギー・運動量は $E = mc^2/\sqrt{1-v^2/c^2}$ 、 $\mathbf{p} = m\mathbf{v}/\sqrt{1-v^2/c^2}$ と書ける、すなわち、点粒子の場合と同じになることを示せ。(点粒子の場合ではなく、粒子と場からなる、拡がりをもった一般の物体に対して問うていることに注意。)

[3] 3次元の直交座標 (x, y, z) を考える。 z 軸上の2点 $A(0, 0, -r/2)$, $B(0, 0, r/2)$ にそれぞれ電荷 $-q, q$ を固定する。 xy 座標面、すなわち、平面 $z = 0$ を S とする。

- (1) S 上での電磁場の応力テンソル T^{ij} , ($i, j = x, y, z$) を求めよ。 (x, y の関数としてあらわせ。)
- (2) 応力テンソルの適当な成分を S にそって積分することにより、電磁場が面 S を通して押し合う力を求めよ。
- (3) 上の結果は2つの電荷の間の Coulomb 力と密接に関係している。どう関係しているか、理由とともに述べよ。

電磁気学3 期末試験 解答

[1]

$$(1) S = \sum_{a=1}^N \left\{ -m_a c \int ds_a - q_a \int dx_a^\mu A_\mu(x_a) \right\} + \frac{1}{c} \int d^4x \frac{-\epsilon_0 c^2}{4} F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}.$$

x_a^μ は粒子 ($a = 1 \dots N$) の座標, $ds_a = \sqrt{\eta_{\mu\nu} dx_a^\mu dx_a^\nu}$, m_a, q_a は質量と電荷, $F_{\mu\nu} = \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu$.

(2) 微分の2次であること、Lorentz不変性、ゲージ不変性から決まる。

(3) 粒子が1個の場合を考えれば十分。勝手なパラメーター τ を使って、 S のうちの粒子の座標に依存する部分は

$-\int d\tau \left\{ mc \sqrt{\eta_{\mu\nu} \frac{dx^\mu}{d\tau} \frac{dx^\nu}{d\tau}} + q A_\mu(x(\tau)) \frac{dx^\mu}{d\tau} \right\}$ と書ける。粒子の座標を変化させたときの S の変分は、部分積分ののち、

$$\delta S = \int d\tau \left\{ mc \frac{d}{d\tau} \frac{\eta_{\mu\nu} \frac{dx^\nu}{d\tau}}{\sqrt{\eta_{\alpha\beta} \frac{dx^\alpha}{d\tau} \frac{dx^\beta}{d\tau}}} - q \left(\partial_\mu A_\nu(x(\tau)) - \partial_\nu A_\mu(x(\tau)) \right) \frac{dx^\nu}{d\tau} \right\} \delta x^\mu$$

となる。これがゼロより、 $mc \frac{du^\mu}{ds} = q F^{\mu\nu} u_\nu$ 。ここで、 $u^\mu = \frac{dx^\mu}{ds}$ 。

(4) $j^\mu(x) = c \sum_{a=1}^N \int dx_a^\mu q_a \delta^4(x - x_a)$ より、 S のうち、 A_μ を含む部分は、

$$-\frac{1}{c} \int d^4x \left(j^\mu A_\mu + \frac{\epsilon_0 c^2}{4} F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} \right).$$

A_μ を変化させたときの S の変分は、部分積分ののち $\delta S = \frac{1}{c} \int d^4x \left(-j^\nu \delta A_\nu + \epsilon_0 c^2 \partial_\mu F^{\mu\nu} \right) \delta A_\nu$ となる。これがゼロより、 $\partial_\mu F^{\mu\nu} = \frac{j^\nu}{\epsilon_0 c^2}$ を得る。

[2]

(1) 孤立した物体を囲む3次元領域を V とし、 $P^\mu = \int_V d^3x T^{0\mu}$ とする。物体が孤立しているということは、 V のすぐ外側では $T^{\nu\mu} = 0$ ということである。よって、 $\partial_0 T^{0\mu} + \partial_i T^{i\mu} = 0$ と3次元での Gauss の定理から $\partial_0 P^\mu = - \int_V d^3x \partial_i T^{i\mu} = 0$ となり、 P^μ が保存すること

がわかる。これが、4元ベクトルであることは、空間的超局面 Σ をもちいて、 $P^\mu = \int_\Sigma dS_\nu T^{\nu\mu}$ と書けることからわかる。

(2) $S^{\lambda\mu\nu} = T^{\lambda\mu}x^\nu - T^{\lambda\nu}x^\mu$ は $\partial_\lambda S^{\lambda\mu\nu} = 0$ をみたすから、 $M^{\mu\nu} = \int_V d^3x S^{0\mu\nu}$ は保存する。特に、 $\mu = 0, \nu = i$ 成分に注目すると、 $\mathbf{B} = \int_V d^3x T^{00}\mathbf{x} - c^2\mathbf{P}t$ が保存する。ここで、 \mathbf{P} は全運動量である。移項して、全エネルギー $E = \int_V d^3x T^{00}$ で割り、重心座標を $\mathbf{x}_{CM} = \int_V d^3x T^{00}\mathbf{x}/E$ で定義すると、 $\mathbf{x}_{CM} = \mathbf{B}/E + (c^2\mathbf{P}/E)t$ となる。これは、重心が速度 $c^2\mathbf{P}/E$ の等速直線運動をしていることを示す。

(3) 静止系 ($\mathbf{P} = 0$ となる系) における物体のエネルギーを mc^2 とすると、4元運動量は $(mc, \mathbf{0})$ である。これを、静止系に対して速度 $-\mathbf{v}$ で動いている系からみると、Lorentz 変換より、エネルギー・運動量は $E = mc^2/\sqrt{1-v^2/c^2}$ 、 $\mathbf{P} = m\mathbf{v}/\sqrt{1-v^2/c^2}$ となる。これを (2) の結果とくらべると、 \mathbf{v} が重心の速度に他ならないことがわかる。

[3]

(1) S 上で、電場は $-z$ の向きで、大きさは $E = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{r}{(x^2 + y^2 + r^2/4)^{3/2}}$ 。よって応力テンソルは、 $T^{zz} = -\frac{\epsilon_0}{2} E^2 = -\frac{q^2}{2(4\pi)^2\epsilon_0} \frac{r^2}{(x^2 + y^2 + r^2/4)^3}$ 、 $T^{xx} = T^{yy} = \frac{\epsilon_0}{2} E^2 = \frac{q^2}{2(4\pi)^2\epsilon_0} \frac{r^2}{(x^2 + y^2 + r^2/4)^3}$ 、他の成分はゼロ。

(2) $T^{zx} = 0, T^{zy} = 0$ だから、電磁場が面 S を通じて押し合う力は z 成分のみであり、その合力は、 T^{zz} を S にそって積分するとえられる。 $\int dx dy \frac{r^2}{(x^2 + y^2 + r^2/4)^3} = \frac{8\pi}{r^2}$ より、 $\int dx dy T^{zz}(x, y, 0) = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q^2}{r^2}$ 。

(3) 系の上半分に働く外力は、 B にある電荷を支えるために外部から加えている力と、 S を通じて電磁場の $z < 0$ の部分が $z > 0$ の部分におよぼす力 F_S である。系のどの部分もつりあっているから、この合力はゼロのはずである。前者は、Coulomb 力に抗して電荷を固定しておくために必要な力で、 $+z$ の向きで大きさは $\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q^2}{r^2}$ である。よって、 F_S は $-z$ の向きで大きさは $\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q^2}{r^2}$ に等しい。